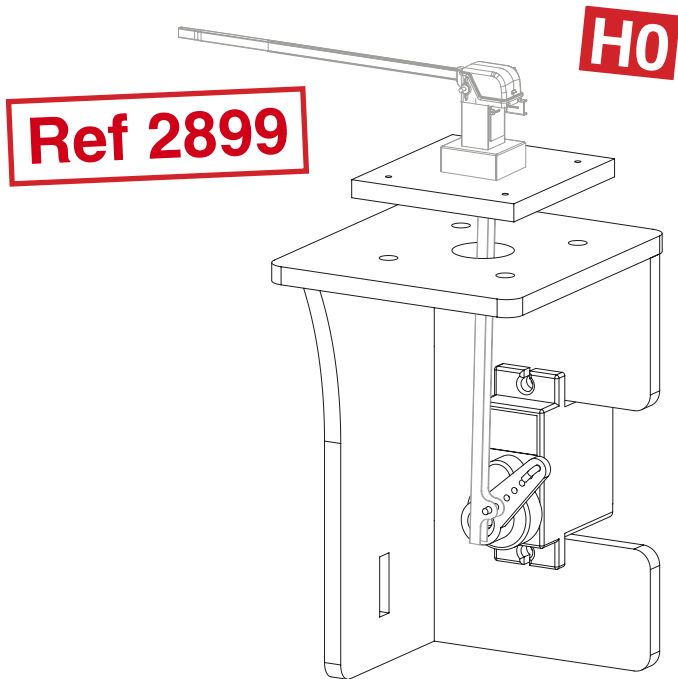


Motorisation pour PN à demi-barrières



Quoi de plus réaliste qu'un PN dont les barrières se baissent et s'ouvrent comme en réalité ? Afin d'accompagner les demi-barrières de PN réf 2896 et 2987, Decapod vous propose le kit de motorisation parfaitement adapté.

Conçues en 3D en même temps que les barrières, les courses sont optimisées pour rendre le mouvement et le fonctionnement conformes à la réalité. La motorisation fait appel à de simples servo-moteurs que vous pourrez aisément piloter grâce à notre platine électronique réf 6100. Nous vous offrons également deux possibilités de montage : la première pour les barrières d'entrée des PN SAL2 ou SAL4 et la seconde pour les barrières de sortie des PN SAL4. Vous pourrez avec cette référence équiper complètement un PN SAL2 ; pour un PN SAL4 il vous faudra 2 exemplaires.

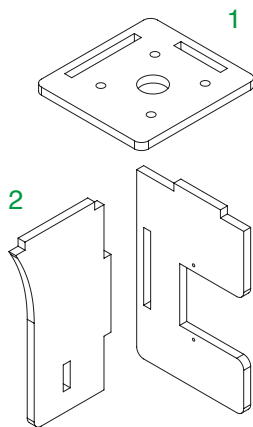
Nomenclature pour cette référence	
Pièces en MDF de 3mm	11 pièces
Servo-moteur avec vis et bras de commande	2 ensembles
Tige laiton (1 mm)	50 mm
Vis à bois 3 x 15	8 exemplaires
Notice de montage	2 pages
<i>Document mis-à-jour le 11/06/18 par G.B.</i>	

SARL Decapod
100 rue Louis Blanc
60160 Montataire
Tél. : 03 44 56 79 75

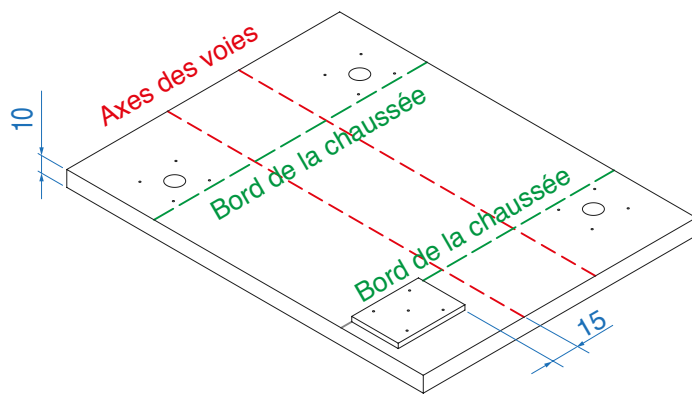


Astuce

Cette notice ainsi que la notice générale "PN" n°23 sont librement téléchargeables sur notre site internet (www.decapod.fr). Si vous les lisez sur une tablette numérique (type Ipad ou autre), vous pourrez agrandir les figures à loisir pour mieux voir les détails des dessins!

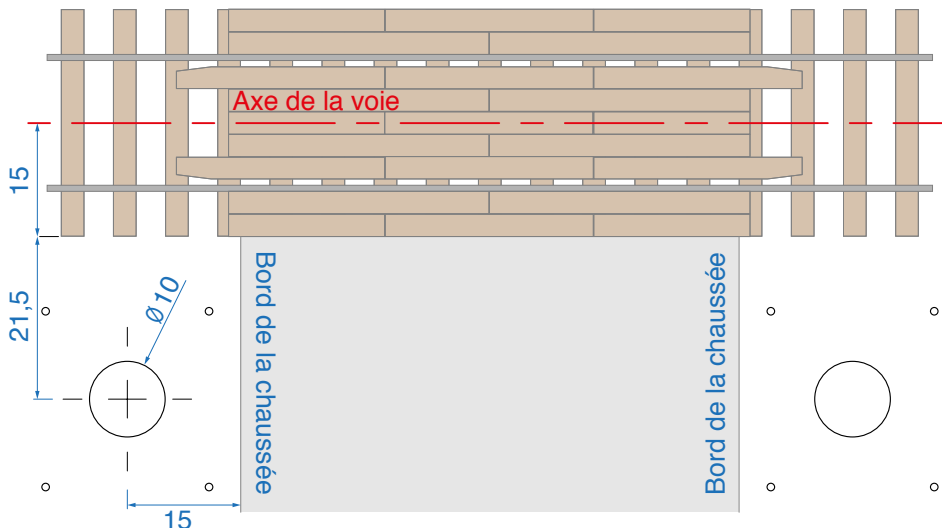


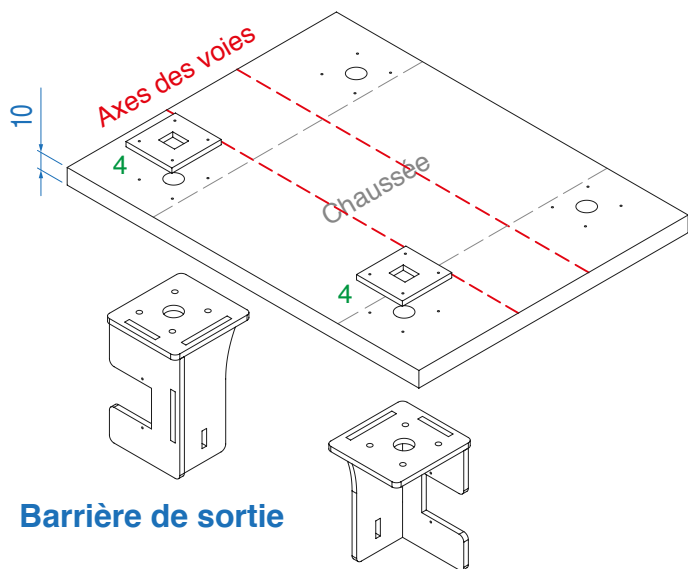
Étape 1, montage des supports: collez la pièce 2 dans la pièce 3, et ajoutez la pièce 1 par dessus. Pour un collage solide, nous vous conseillons la Cléocol (Decapod réf. LCC2-100X).



Étape 2, préparation de la plate-forme de voie: positionnez le gabarit fourni en le plaçant au bord de la chaussée et à 15 mm **minimum** de l'axe de la voie (dans la pratique le bord extérieur des traverses). Dans la plate-forme de voie, percez les 5 trous avec un foret de 1 mm et agrandissez ensuite le trou central à 10 mm de diamètre. La distance entre le bord de la voie et le gabarit peut être augmentée tandis que la distance par rapport au bord de la chaussée correspond à ce que l'on trouve dans la majorité des cas pour une route perpendiculaire à la voie ferrée.

N.B. L'épaisseur de 10 mm pour la plate-forme doit être respectée autant que possible si l'on veut que la course de la tringle de commande soit correcte par la suite.



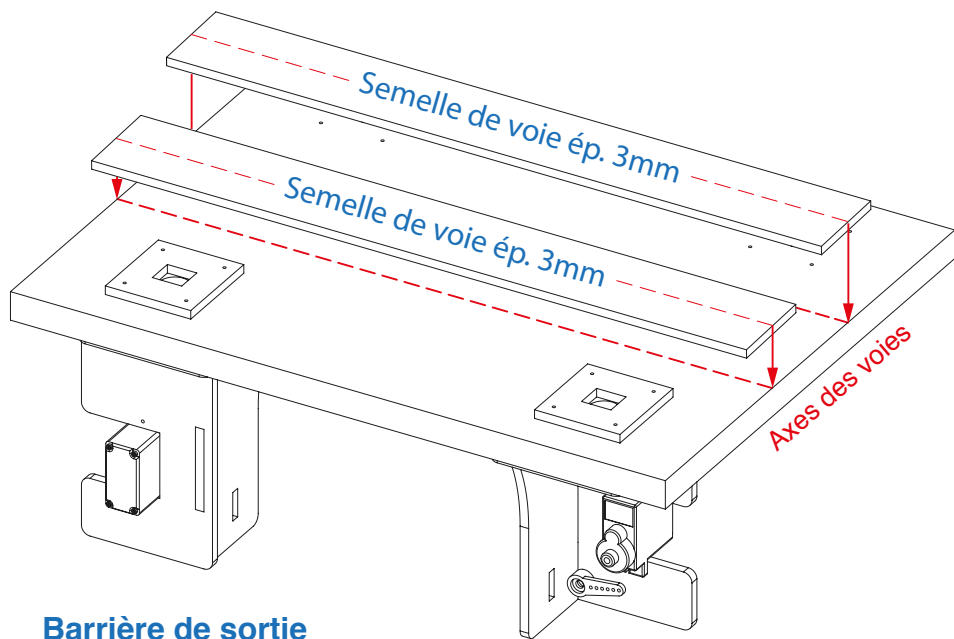


Barrière de sortie

Barrière d'entrée

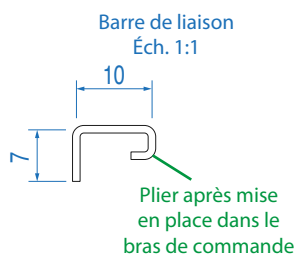
Étape 3: fixez les supports obtenus à l'étape 1 sous la plateforme de voie à l'aide des vis fournies en vous alignant à l'aide des trous pré-perçés. Collez ensuite les pièces 4 au dessus, en profitant des pointes de vis qui dépassent pour l'alignement. Attention de bien respecter l'orientation des supports qui est différente entre les barrières d'entrée et de sortie.

Étape 4, collez vos semelles de voie de 3 mm sur la plateforme. Fixez les servo-moteurs sur les supports en respectant bien leur sens en fonction du type de barrière, vissez ensuite les bras de commande du moteur pour que ceux-ci soient en position à peu près horizontale.



Barrière de sortie

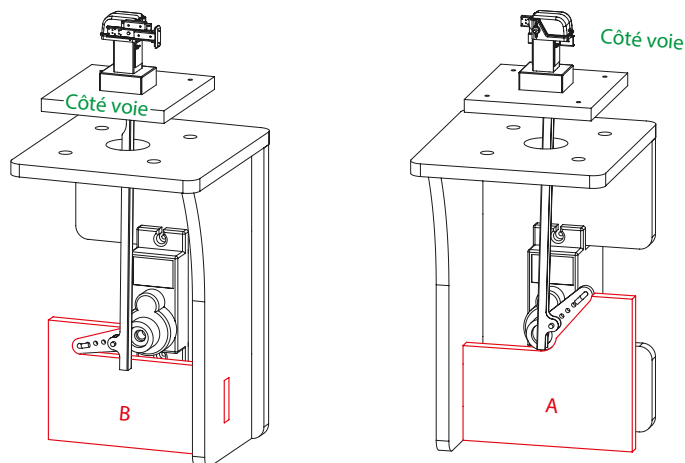
Barrière d'entrée



Étape 5: dans une longueur de fil de laiton de 25 mm, formez un U de 10 x 7 mm d'entre-axes et insérez-le dans les trous aux extrémités du bras de commande. Pliez à 90° le bout du fil à l'opposé de l'axe de rotation afin de lui éviter de s'échapper.

Étape 6: glissez la tringle venant de la barrière dans le trou de la plateforme et collez (colle Cléocol) le massif en béton au fond de l'ouverture rectangulaire de la pièce 4. Placez chaque barrière en position "fermée" (et donc en butée dans le capôt du moteur, voir notices 2896 et 2897). Placez les gabarits "A" pour les barrières d'entrée, et "B" pour les barrières de sortie **sans les coller**. Orientez les bras de commande pour que ceux-ci épousent les gabarits et insérez la tringle de la barrière dans la barre de liaison. Retirez les gabarits.

Le montage de la motorisation est terminé, il ne reste plus qu'à brancher les moteurs à la carte de commande réf 6100 et affiner le réglage des courses, comme expliqué dans la notice de cette carte.



Barrière de sortie

Barrière d'entrée