

6171

Moteur d'aiguille à servomoteur

Contient 1 moteur pour aiguille
N, H0 ou 0, à commander avec
une électronique adaptée

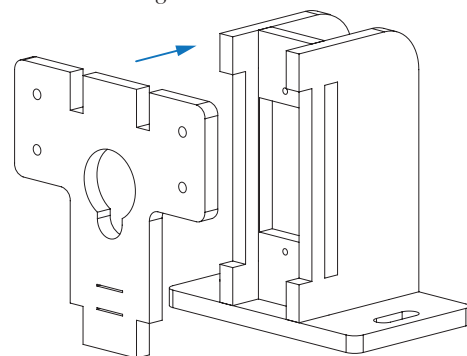
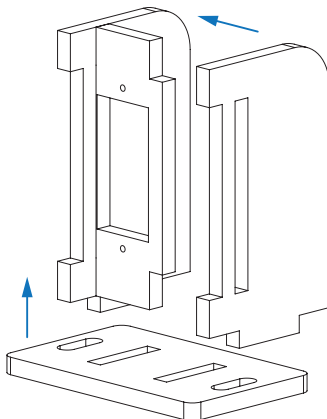
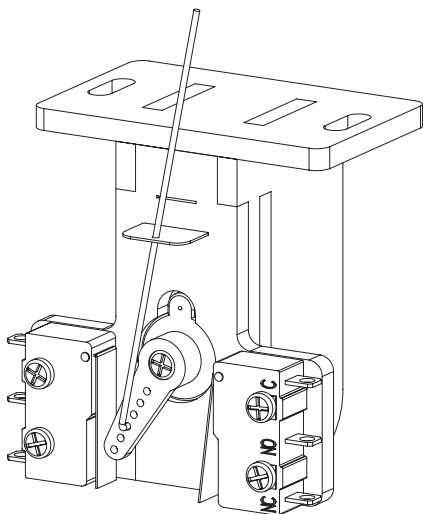


SARL Decapod - 100 rue Louis Blanc - 60160 Montataire - Tél. : 03 44 56 79 75

Nous vous proposons avec cette référence un moteur performant et néanmoins très économique. Il sera un parfait complément à notre gamme de modules, mais pas seulement!

Attention, cette notice est une version simplifiée vous présentant le montage de manière succincte: vous en trouverez une version plus étendue en téléchargement sur notre site Internet.

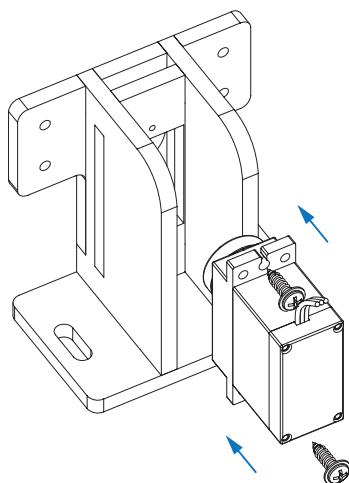
Étape 1: assemblez la structure du moteur à la Clécol ou à la colle à bois rapide en veillant au bon équilibrage des pièces, puis laissez sécher avant de passer à la suite.



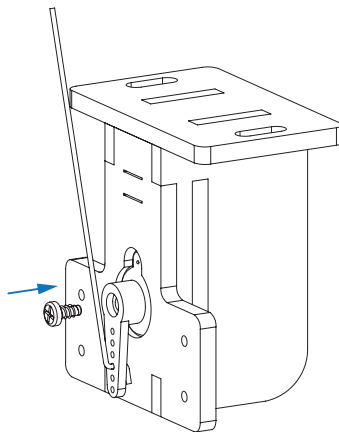
Nomenclature pour 1 moteur 6171

Pièces en MDF de 3 mm (2 grappes)	1 ex de chaque
Servomoteur SG90 et ses accessoires	1 exemplaire
Contacts de fin de course 1R/T	2 exemplaires
Pivot en métal	1 exemplaire
Vis sans pointe de 2,2x10mm	4 exemplaires
Vis de 3x13mm	2 exemplaires
Tige de commande	1 exemplaire

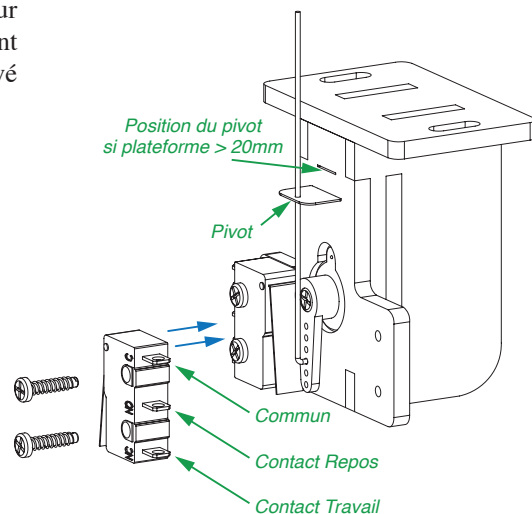
Étape 2: posez le servomoteur à l'aide des vis présentes dans son sachet. Il est préférable le mettre en position médiane pour la suite du montage en utilisant par exemple la référence 6170. Cela permet de s'assurer qu'un débattement suffisant du bras de commande sera possible de part et d'autre.



Étape 3: positionnez le bras en position verticale sur le servo et vissez-le. Passez ensuite la corde à piano dedans : en fonction de la position choisie, la course de la tige sera plus ou moins grande. Le trou le plus proche de l'axe convient bien pour les aiguilles en N, les 2 trous du milieu sont adaptés au H0, le plus éloigné est réservé au 0.



Étape 4: posez le pivot en métal: soit au plus près du servo dans le cas général, soit au plus éloigné si votre plateforme est très épaisse. Enfilez-le sur la corde à piano et collez-le en place à la colle 21.



Raccordement au réseau: il reste à poser les contacts auxiliaires en fonction de vos besoins (alimentation de la pointe de coeur, activation d'un contact de rétrosignalisation, LEDs sur un TCO...). Le moteur sera fixé sur la plateforme à l'aide des vis fournies et commandé par exemple à l'aide d'un SwitchPilot Servo d'ESU (ou autre à votre convenance).